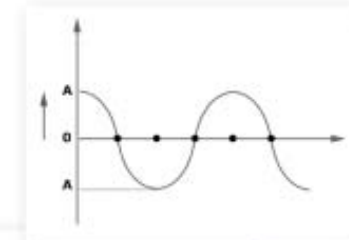
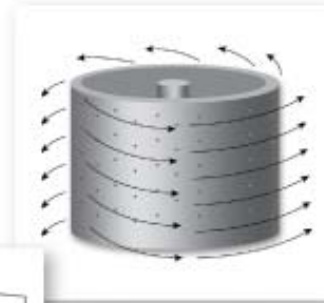
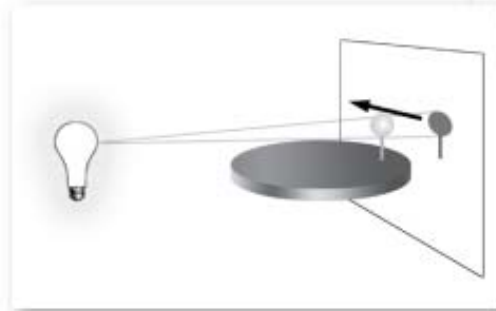


الحركة الدائرية

الصف الحادي عشر

دليل المعلم





CREATIVE ASSOCIATES INTERNATIONAL

تود كل من كريبيتيڤ اسوسياتز (Creative Associates) وسيوارد التعاونية (Seward Incorporated) التعبير عن شكرهما لوزارة التربية بسلطنة عمان على الدعم والتعاون الذي قدمته.

إن برنامج التدريب الإلكتروني للمدرسين هذا ما هو إلا نتيجة لجهود العديد من موظفي وزارة التربية الذين تضامنوا في العمل مع زملائهم من شركة سيوارد التعاونية. وإننا لممتنون للحماس والخبرة والدعم الذي قدموه لنا في جميع مراحل المشروع.

ونخص بالشكر مدرسة دوحة الأدب للطالبات ومدرسة جابر بن زيد للطلاب حيث تم التصوير للبرنامج التدريبي كما نشكر كل الكادر التدريسي والطلابي في محافظة مسقط الذين اشتركوا في التصوير ليقدموا مثالا يحتذى به في العملية التعليمية والتدريسية.

تم انجاز هذا البرنامج ضمن مبادرة الشراكة الأميركية-الشرق أوسطية/مبادرة الشراكة التعليمية (MEPI/PSP) التي تدعمها وزارة الخارجية الأميركية وتم تطبيقه من خلال كل من شركتي كريبيتيڤ اسوسياتز (Creative Associates) وسيوارد التعاونية (Seward Incorporated).

تنويه:

تم دعم المشروع جزئيا من خلال اتفاق التعاون رقم S-NEAPI-O4-CA-117. ان النتائج والتوصيات الواردة هنا تعبر عن آراء مؤلفيها ولا تعكس بالضرورة وجهة نظر وزارة الخارجية.

جميع حقوق الطبع والنشر محفوظة ©
لشركة سيوارد التعاونية
Seward Inc.
2200 East Franklin Ave.
Minneapolis, MN 55404
phone: (612) 721-4444
www.sewardinc.com



4		
6		
21	:	1 1
28	:	2 1
34	:	3 1
38	:	4 1
44	:	5 1
47	:	1 2
51	:	2 2
57	:	3 2
63	:	4 2
68	:	5 2
71	:	1 3
73	: :	2 3
76	:	3 3
83	: :	4 3

85	:	5 3
88		: ()
89		: (1)
96		: (2)
108		: ()
111	() :	: ()
121		الملحق هـ
125		



()

!



()

	<ul style="list-style-type: none">••••		
()	<ul style="list-style-type: none">••••		
	<ul style="list-style-type: none">•••		

•			
•			
•			
•	() ()		
•			
()			
•) (

• •			
• • •			
• •			
() •	()		

• •	()		
• •			
• •			

<ul style="list-style-type: none"> • • 			
<ul style="list-style-type: none"> • • 			
<ul style="list-style-type: none"> • • <p>.()</p>	<p>()</p> <p>.</p>		

•	.	.	
•	.	.	

()

(2) (1)

(2) (1)

(4) (3)

4

(1)

(2)

()

∴
∴
∴
∴
∴
∴

:

4	3	2	1	

(2)

(4)

(1)

()

(3)

(4)

()

(1)

()

(3)

()

(2)

()

.

.

.

.

.

.

.

.

.

.

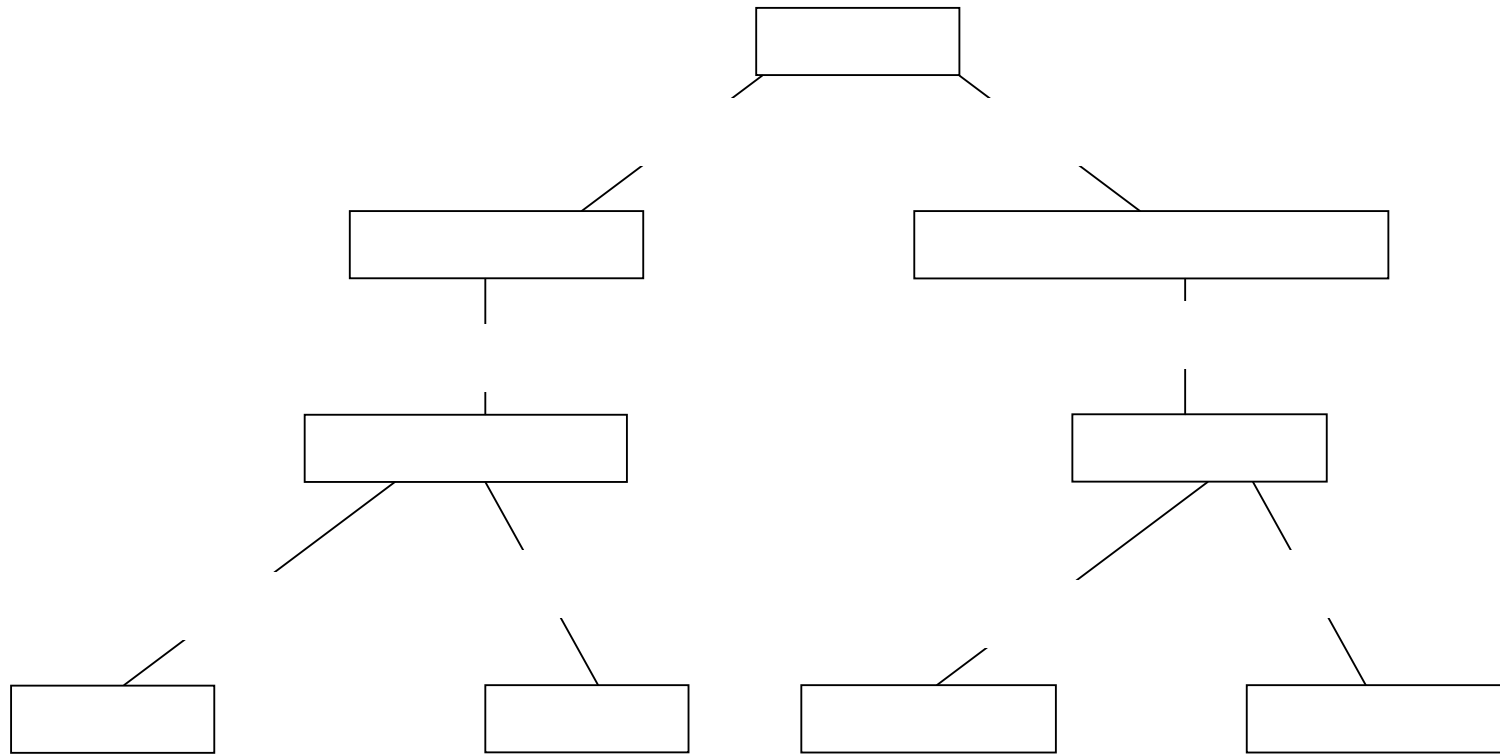
.

.

.

.

:()



. cMap

. <http://cmap.ihmc.us/>

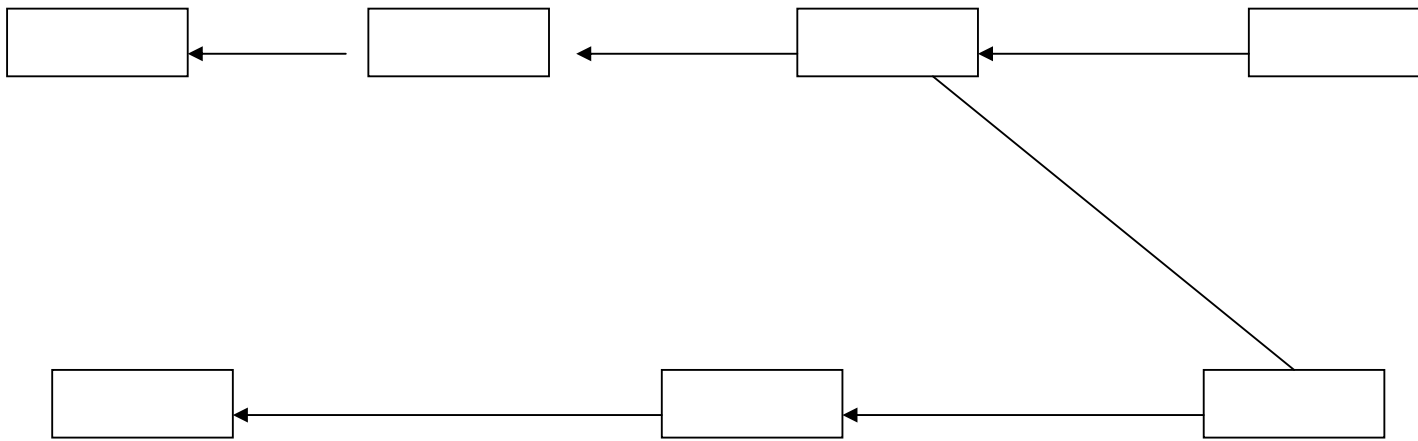


() .

()

.9.8m /s²

()



-
-
-
-
-
-
-

			• •	.1 .2
	:			:
	.		•	(
		1		(
	."	"])
			/	/
				.(
				(

			<p>(</p> <p>.</p> <p>(</p> <p>.3</p> <p>:</p> <p>()</p> <p>:</p>	

			$\times \quad \times 2/1 =$ $d = 1/2 at^2$	•
				•
			$\times \quad =$ $\cdot \quad \div \quad =$	•
				•
			\leftarrow \leftarrow	
			\cdot	
			$\cdot (\quad)$	

)	.4
			.	(9.8m/s/s
			:	"
			.	"
			.	.
			-)
			.	.(



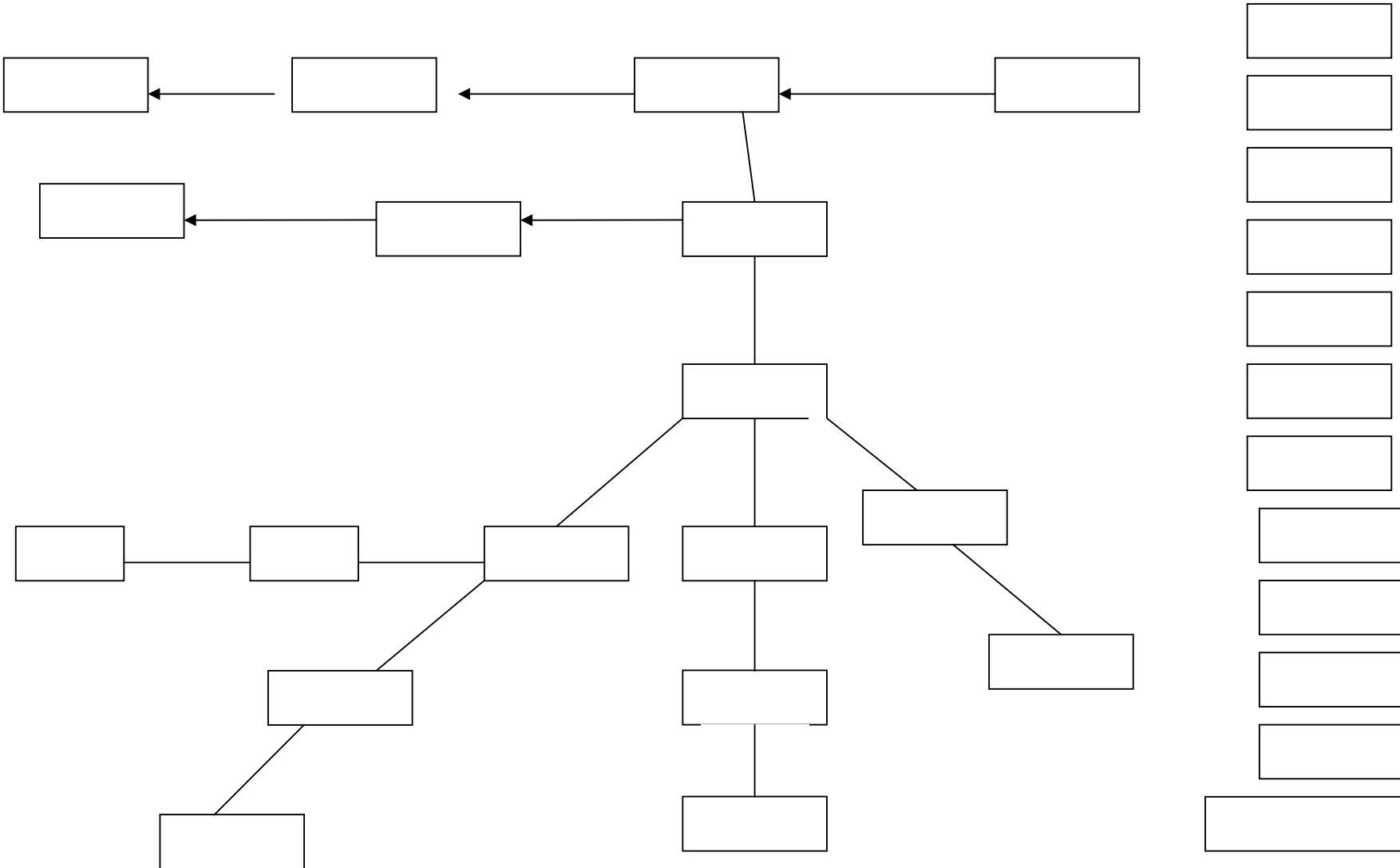
()

" . " .

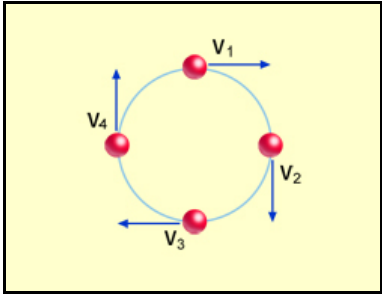
. .

. .

" " " " .



	:	"		.1
	()	"		•
				•
				•
				•
				.2
				•
				•
			3 2 1	.3
				4
				•
				:
				•

				
			<p>·</p> <p>·</p> <p>:</p> <p>)</p> <p>:(</p>	.4

			<p>) .</p> <p>.(</p> <p>)</p> <p>.(</p>	<p>•</p> <p>•</p> <p>•</p> <p>.5</p> <p>.</p> <p>.</p> <p>)</p> <p>.(</p>

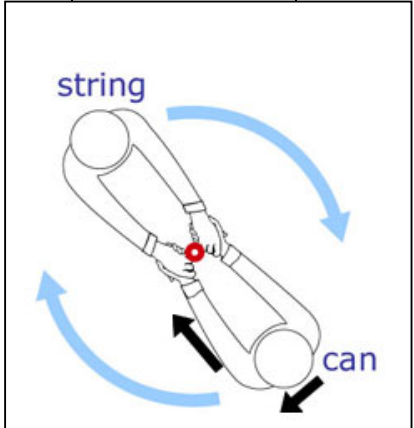
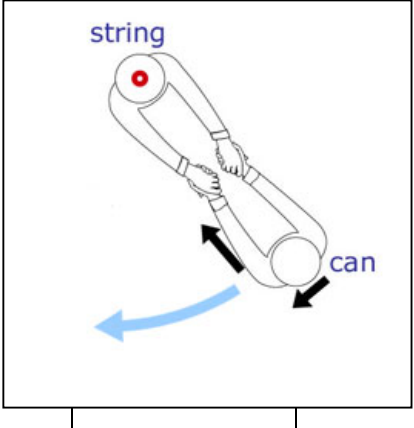
			<p> $\frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} I \omega^2$ $m v^2 = I \omega^2$ $m v^2 = I \left(\frac{v}{R} \right)^2$ $m v^2 = \frac{I v^2}{R^2}$ $m = \frac{I}{R^2}$ </p> <p> http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/FreeRolling/FreeRolling.html </p>	

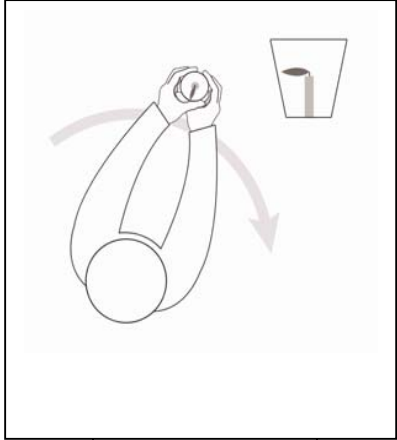
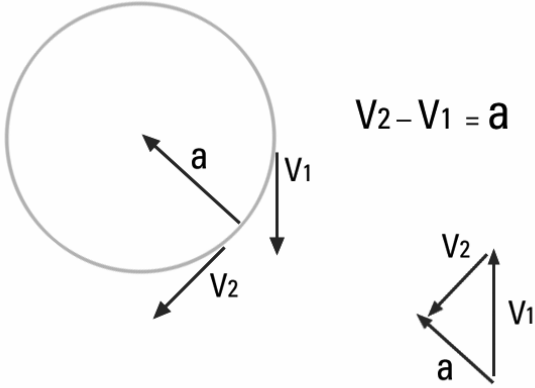
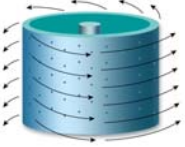


.()

()

			()	.1 : • • • • • .2
			.1	
			.	

				.3
			<p>http://www.physicsclassroom.com/mmedia/circom/rht.html</p> <p>()</p> <p>:</p> <ul style="list-style-type: none"> • • • • 	
				

	 <p style="text-align: center;">$V_2 - V_1 = a$</p>	<p style="text-align: right;">.4</p>	
	(-)



.()

		•	:	.1
		•		.2
		.()	.()	.3
		•	:	•
		•		•
				:
				:

			.	.5
			.	.6
			.	.7
			:	
			•	
			•	
			•	
			•	

			<p style="text-align: center;">.</p> <p style="text-align: center;">.</p> <p style="text-align: center;">.</p> <p style="text-align: center;">.("1")</p> <p style="text-align: center;">()</p>	



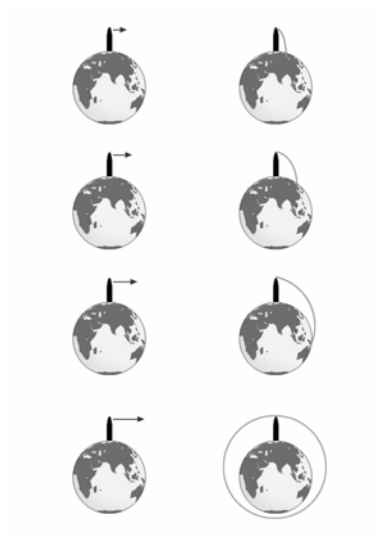
:		•	.1	•
"(1)) •		
.(.(.2	•
		•		
		"(1)	.3	
		.(
			:	
			(
			(
			.4	
			.5	

			http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/circularMotion/circular3D_e.html	

:

:

()



:

-
-
-

-
-
-

) ()	"	.1
		(.	:
			:	•
			:	•
			:	•
			:	

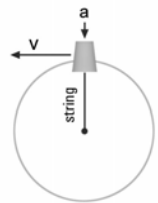
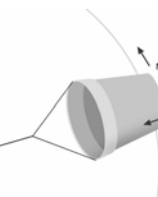
24

			<p style="text-align: right;">.2</p> <p style="text-align: center;">http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/projectileOrbit/projectileOrbit.html</p> <p style="text-align: right;">.3</p> <p style="text-align: center;">/ 7117</p>	



1 =	2 =	3 =	

		: • • • : "	: . : . . :	.1 ((((.2 •

		 	<p>-</p> <p>)</p> <p>.(</p> <p>.3</p>	



:

.

.1

.()

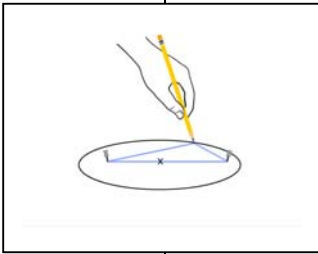
.(

)

.(

)

.

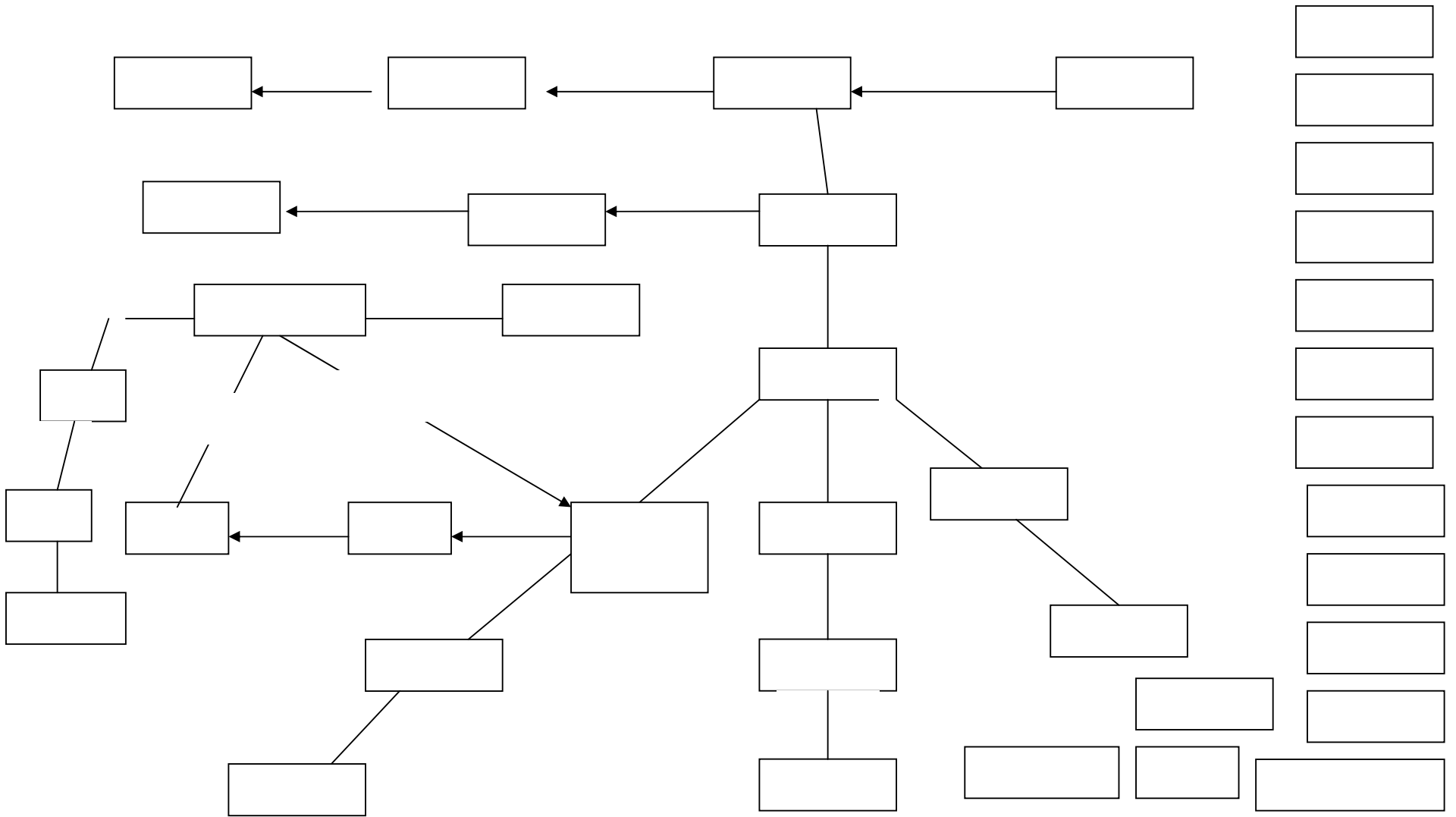
		: • • • • : "	: () () ()	.1 (1) (2) (3)
		"		
		(1)		

			$= (PE) + (KE) + (E)$	
			$(PE) \quad (KE) \quad (E)$	
			$(PE) \quad (KE) \quad (E)$	
			$(PE) \quad (KE) \quad (E)$	

			<p>Diagram 1 (Left): An elliptical orbit with a central body 'P'. Points A, B, C, and D are marked on the orbit. Labels 'PE+KE' are placed at points A, B, C, and D. Point A is the leftmost point, B is the top point, C is the rightmost point, and D is the bottom point.</p> <p>Diagram 2 (Right): A circular orbit with a central body 'P'. Points A, B, C, and D are marked on the orbit. Labels 'PE+KE' are placed at points A, B, C, and D. Point A is the leftmost point, B is the top point, C is the rightmost point, and D is the bottom point.</p> <p>(r)</p> <p>.2</p> <p>(v)</p> <p>)</p> <p>:</p> <p>http://www.school-for-champions.com/science/orbit1.htm</p> <p>)</p>	
--	--	--	---	--

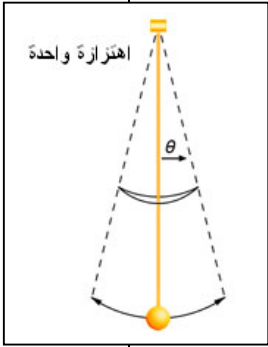
			.(http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/Kepler/Kepler.html •	





:

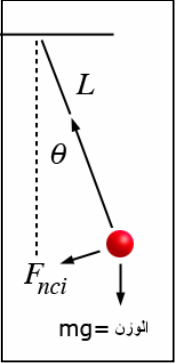
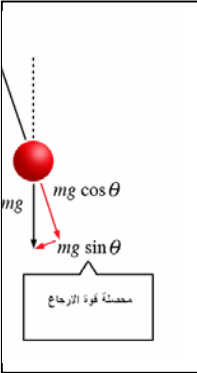
		:	.	.1
		:)	.2
		:	(...	
		.()	:	.3
			((
			.	.
			.	.



			<p> .4 : . . . -) .() .5 : http://faraday.physics.utoronto.ca/GeneralInterest/Harrison/Flash/ClassMechanics/PendulumForces/PendulumForces.html </p>	



()

	 		<p>1. (</p> <p>(</p> <p>(</p> <p>2.</p> <p>:</p> <p>max PE, max F(net), max a, v = 0, KE = 0.</p> <p>:</p> <p>Max KE, max v, F(net) = 0 a = 0, PE = 0</p>	<p>•</p> <p>•</p>
--	---	--	---	-------------------

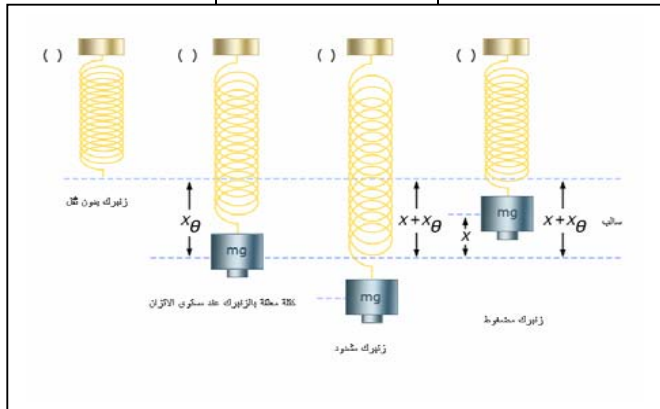
			<p>) .</p> <p>(- .3</p> <p>:</p> <p>http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/Pendulum/pendulum.html</p> <p>()</p>	



			<p>∴</p> <p>(</p> <p>(</p> <p>.2</p> <p>(</p> <p>-</p> <p>)</p> <p>$T = 2\pi\sqrt{l/g}$</p>	



		<ul style="list-style-type: none"> () • • 	: . () () : . () . . . (-) : .	.1 (((.2 (



()

(

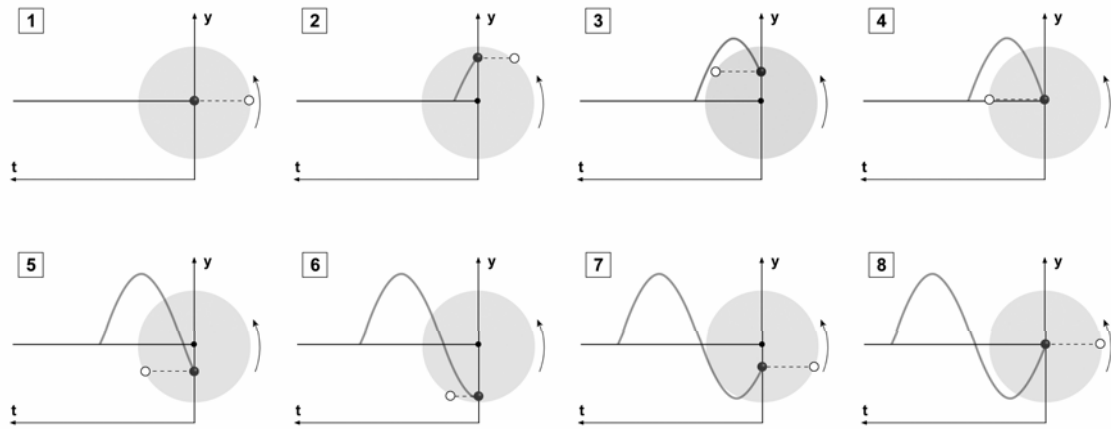
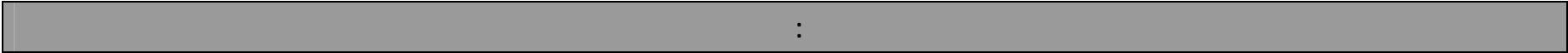
() .3

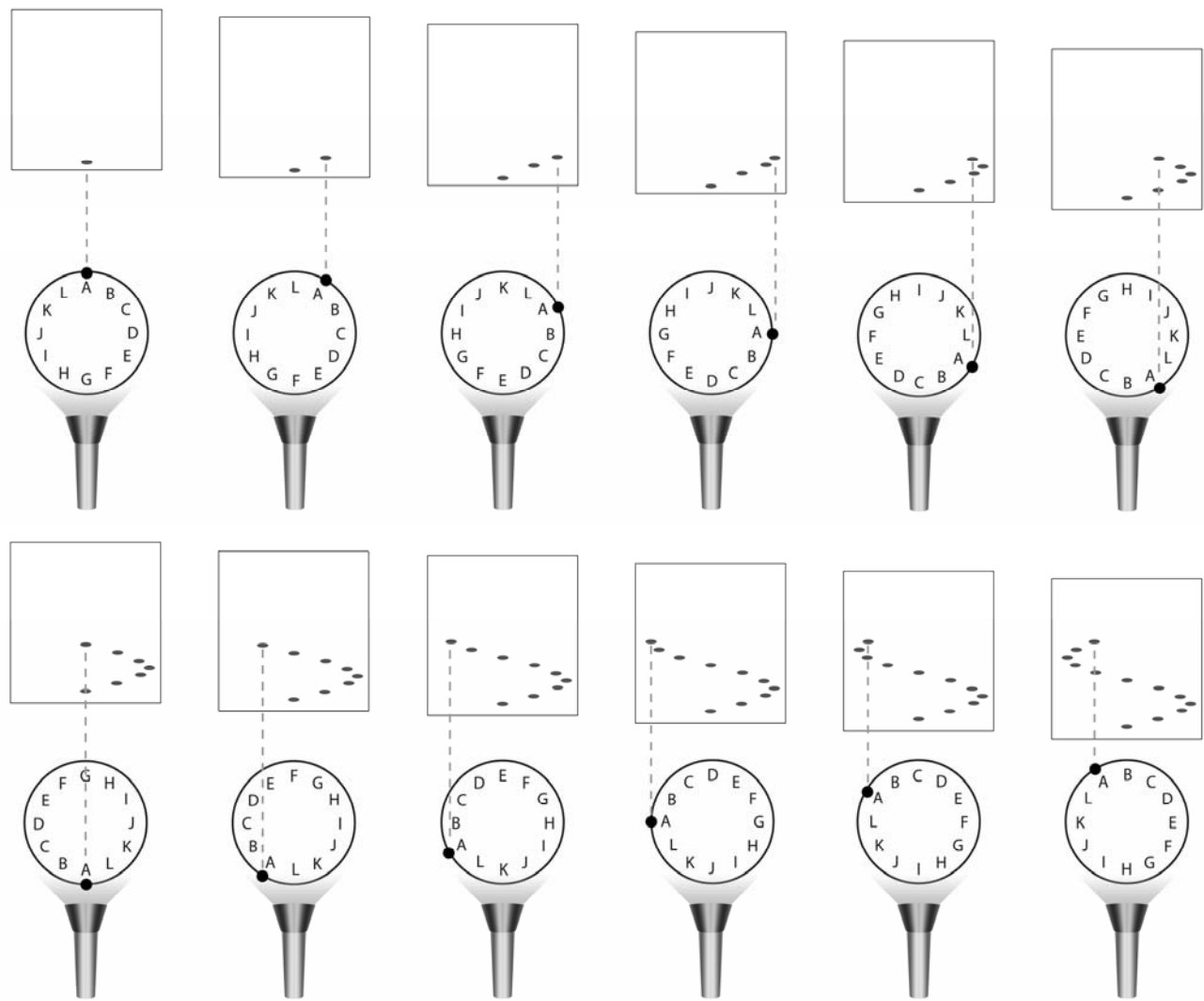
:

<http://www.hazelwood.k12.mo.us/~grichert/explore/dswmedia/harmonic.htm>

)

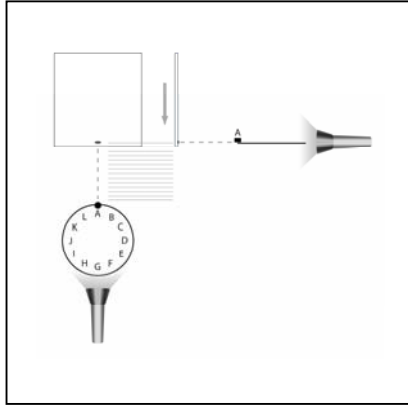
(



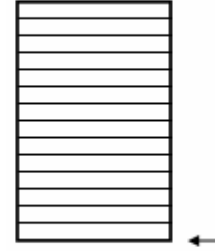


كيف يمكن أن تتحول الحركة الدائرية إلى موجة

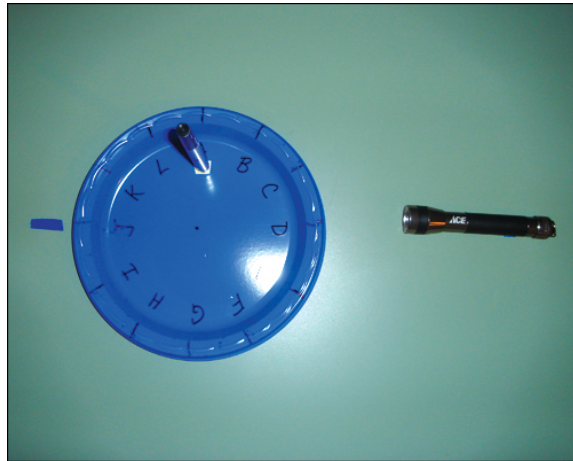
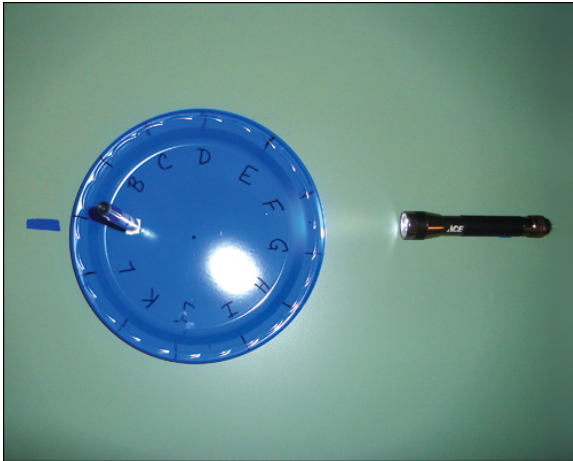
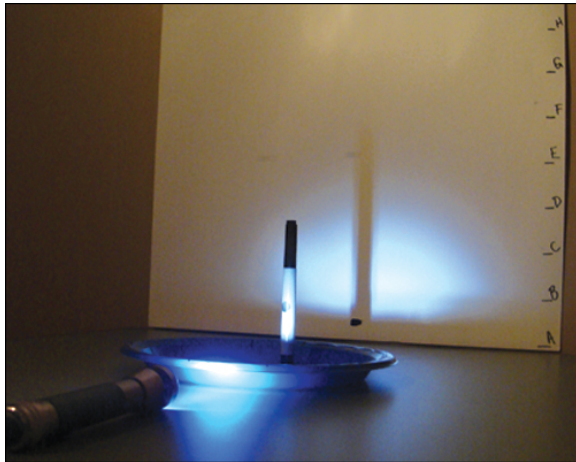
من أجل مساعدة الطلاب على فهم كيف أن الحركة الدائرية هي عبارة عن حركة دورية، فإنهم يمكنهم أداء النشاط أدناه في مجموعات ثنائية:

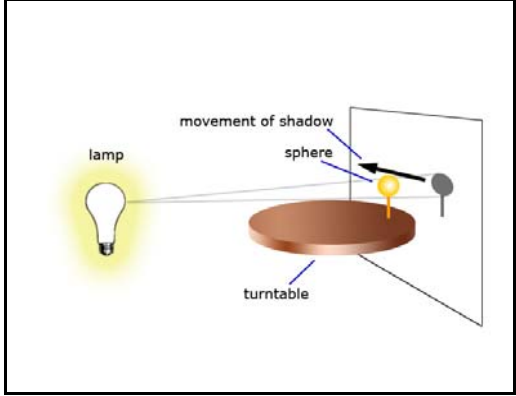


1. يكتب الطلاب على طبق ورقي الحروف أ - ل حسبما هو موضح في الشكل على الصفحة السابقة.
2. يستخدم الطلاب الصلصال للصلق قلمك رصاص في وضع عمودي بالقرب من الحرف (أ) على الطبق.
3. يرسم الطلاب بعرض الصفحة 12 خطاً أفقياً بمساافات متساوية بينها كما هو موضح في الشكل أدناه:



4. يلصق الطلاب بعد ذلك الورقة على جدار الغرفة ويضعون قطعة من الشريط اللاصق على جانب الطرف الأسفل من الورقة لعمل علامة للنقطة التي تبدأ منها الورقة.
5. يضعون الطبق أمام الورقة بحيث يكون موقع الحرف (أ) على الطبق هو الأقرب إلى الورق الملتصقة على الجدار يسلط الطلاب ضوء مصباح يدوي على الطبق أمام الورقة بحيث يقع ظل القلم على الورقة ويضعون علامة على الموقع الذي يقع عليه ظل القلم على الورقة.
6. يحتفظ الطلاب بالمصباح اليدوي في نفس الوضع ويديرون الطبق حسب حركة عقارب الساعة ليكون الحرف التالي هو الأقرب إلى الورقة، ثم يحركون الورقة إلى أسفل بمقدار درجة واحدة (خط أفقي واحد) ثم يعلمون الموقع الذي يسقط عليه ظل القلم.
7. يكرر الطلاب هذه العملية حتى يتم تدوير الطبق دورة كاملة ليعود الحرف (أ) إلى موقعه الأصلي الأقرب إلى الجدار.
8. يصل الطلاب مواقع ظل القلم على الورقة بقوس متناسق. سوف يحصلون على شكل أشبه بالموجة الجيبية.



			<p>()</p> <p>.1</p> <p>.</p> <p>:</p>  <p>.2</p>	

		•		
		"		.3
		"		
		:		
)		.4
		(
		.	()

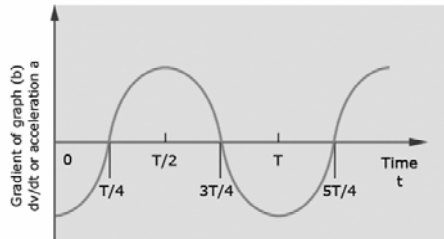
			<p>() .5</p> <p>http://faraday.physics.utoronto.ca/GeneralInterest/Harrison/Flash/ClassMechanics/Circula2SHM/Circula2SHM.html •</p> <p>)</p> <p>.(</p> <p>http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/shm/shm/html .6</p>	

:



:

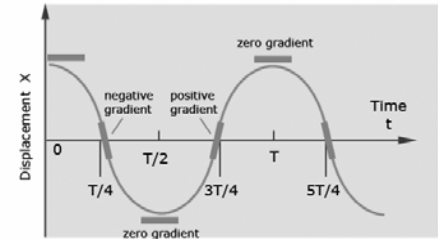
		<ul style="list-style-type: none">••	<p>.1</p> <p>.2</p> <p>.3</p> <p>.()</p> <p>-) .</p> <p>.(</p> <p>http://www.walter-fendt.de/ph11e/springpendulum.htm</p> <p>http://lectureonline.cl.msu.edu/~mmp/kap13/cd363a.htm</p>	



(c) Acceleration-time curve



(b) Velocity-time curve



(a) Displacement-time curve

:		:	<p>.1</p> <p>$(\theta, \chi, \omega, a)$</p> <p>:</p> <p>(</p> <p>(</p> <p>() .2</p> <p>:</p> <p>http://webphysics.davidson.edu/physlet_resources/bu_ses101/mester1/c18_SHM_graphs.html •</p> <p>:</p> <p>()</p> <p>http://www.walter-fendt.de/ph11e/springpendulum.htm •</p>	

			•	
			•	
			•	.3
			•	•
			•	•
			•	.4
			•	
			•	
			-)
			.	(

: ()

4	3	2	1	

() () () () :

الملحق ب1: أوراق العمل لمختبرات الوحدة (للمنسخ)

(1 1) _____

-1

.

-2

.

-3

.

-4

-5

(5 1) _____

) -1
(

-2

:

-

-

-

:

-

-

-3

-4

-5

(5 1) _____ :

:

-1

-2

1

-3

:

(RPM)

-

-

-1

-2

33.5

30

-3

-

-

(2 2) _____

-1

-

-

-

-2

.

-3

:

-4

.

-

.

:

-

(3 2) _____

-1

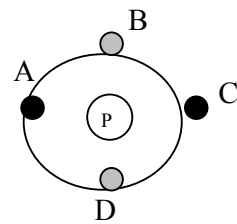
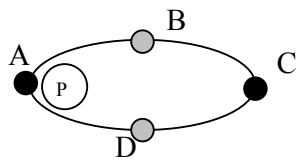
-2

-3

-4

) PE KE -5

$$E = PE + KE$$



(1 1) _____

-1

/ / :

-2

:

-3

$$d = \frac{1}{2}at^2 \quad \times \quad \times 2/1 = \quad *$$

"a" "t" "d" *

$F = ma$ or $a =$

$$\div = \quad \times = \quad \therefore *$$

".m" F "a" *

← *

← *

:

-4

-5

::

(5 1) _____

) -1

(

:

..

:

-2

-

:

-

:

-

:

-

:

-

:

-3

-4

∴

()

:

(5 1)

:

-1

/

:

:

/

-2

:

1

-3

:

(RPM)

-

.

:

.

-

:

-

-4

-5

:

-6

33.5

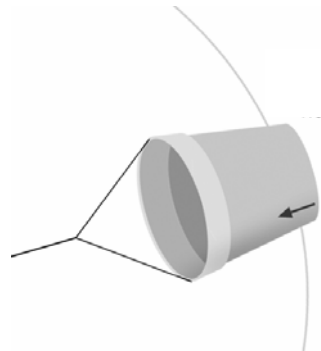
30

-7

(1.79) (Hz) (0.558) :

(/ 1.85) (/ 0.527) :

(2 2)



-1

/)

.(

-2

:

-3

$^2 / 9.8$

:

.()

.

.

:

-

.

:

$^2 / 9.8$

.

-

.

-

:

-

-

:

-

.

:

:

(3 2)

-1

.() :

-2

() :

-3

.

-4

:

()

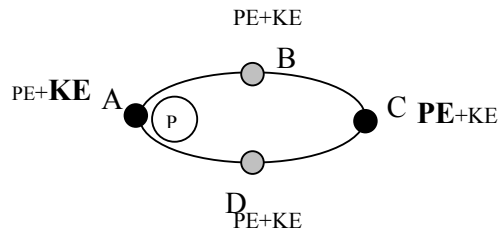
.

) PE KE -5

.(

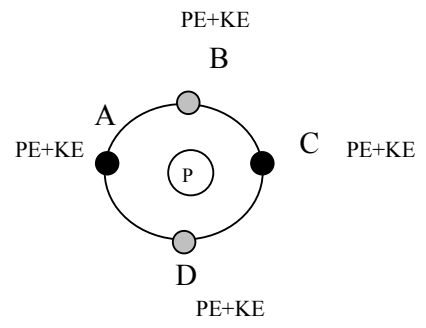
(E) = (PE) P + (KE)

()



:

:



الملحق ج: نشاط لعب الأدوار، الجزء الأول والثاني

تعرض الصفحات التالية نشاط لعب الأدوار، الجزء الأول والثاني.

فكرة مشهد لعب الدور:

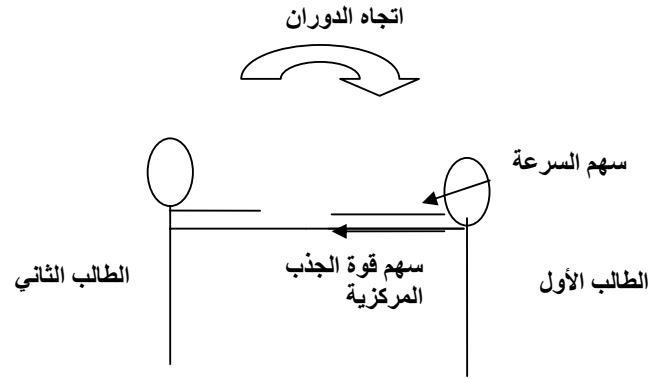
تتمحور فكرة لعب الدور في تمثيل الحركة الدائرية المنتظمة لعلبة مرتبطة بخيط وذلك للوقوف على خصائص الحركة الدائرية المنتظمة و التعرف على القوة التي تحافظ على استمرارية هذه الحركة.

شخصيات المشهد:

(العلبة، الخيط، فضولي)

المشهد الأول:

يخرج الطلاب المهيئون مسبقا للعب الدور (العدد 3 طلاب)، يقف اثنان منهما متقابلان ومتشابكان بأيديهم. الطالب الأول يمثل دور العلبة ويتم وضع سهم على رأسه ليشير الى اتجاه سرعته وسهم اخر على احدى يديه ليشير الى اتجاه القوة المركزية المؤثرة عليه أي باتجاه الطالب الثاني والذي يمثل دور الخيط. يتحرك الطالبان حركة دائرية وأثناء حركتهما يتطفل عليهم الطالب الثالث والذي يمثل دور الفضولي مندهشا من الحركة التي يتخذانها.



الحوار:

الفضولي: السلام عليكم ورحمة الله وبركاته.

الخيط والعلبة: وعليكم السلام.

الفضولي: عذرا لمقاطعتكما، لقد أدهشتني الحركة التي تتخذينها أيتها العلبة، فاني أجدها نوع آخر من أنواع

الحركة فما هي يا ترى؟

العلبة: أنها الحركة الدائرية المنتظمة بقوة الخيط العجيبة التي تحافظ على استمراريتها.

الفضولي: أيها الخيط العجيب، ما هو السر في هذه القوة؟

الخيطة: السر يكمن في قدرتي على الحفاظ على سرعة العلبة كما هي وفي نفس الوقت أتيح الفرصة لها بأن تغير من اتجاه سرعتها باستمرار.

الفضولي: هل يمكنكم أن ترياني ذلك مرة أخرى؟

العلبة والخيطة: بكل سرور.

الفضولي: هذا واضح جدا فالسهم الدال على متجه السرعة يتغير اتجاهه كلما دارت العلبة، ما تأثير ذلك عليك أيتها العلبة؟

العلبة: أن له تأثير مدهش فأنا أشعر بقوة جذب مستمرة باتجاه قوة شد الخيط.

الفضولي: كيف نشأت هذه العلاقة القوية بينكما؟

الخيطة: لقد نشأت باتفاق بيننا على تنفيذ هذه الحركة وشعرنا أنه أثناء تغيير سرعة العلبة تنتج عجلة مركزية وقوة مركزية باتجاه قوتي أي نحو مركز الدائرة.

الفضولي: نعم هذا واضح من سهم القوة فهو يشير باتجاهك أيها الخيط أي باتجاه مركز الدائرة التي تتخذينها أيتها العلبة، ولكن أنا محтар في موضوع ما؟ كيف تنتج عجلة مع بقاء سرعتك أيتها العلبة ثابتة؟
العلبة: هنا في حركتي الدائرية هذه يبقى مقدار السرعة ثابتا ولكن اتجاه السرعة هو الذي يتغير مما أكسبني عجلة.

فضولي: الان فهمت فالعجلة قد تنتج مع تغيير مقدار السرعة أو اتجاه السرعة.

الخيطة: أه لقد كشفت سرا آخر من أسرارنا!!

الفضولي: أيتها العلبة، هل فكرت في يوم ما بأن الخيط قد يستغنى عنك، كأن ينقطع مثلا؟!!

العلبة: لا لم أفكر يوما في ذلك ولا أتمنى لمثل هذه الأفكار السيئة أن تحصل!!!!

الفضولي: لنفترض أنه حصل فأنا أؤكد لك بأنك ستشعرين بقوة معاكسة تماما لقوة الخيط الجاذبة تسحبك الى الخارج.

الخيطة: هذه القوة المعاكسة ما هي الا أو هامك، ولكنني سأؤكد لك بأنها وان كانت لا تتخذ المسار الدائري بغياب قوتي ، فانها ستسير في خط مستقيم مماسا لهذا المسار.

الفضولي: ما دليلك على ذلك؟

الخيطة: دليلي على ذلك هو قانون نيوتن الأول (قانون القصور الذاتي) ففي حالة قطع الخيط لن تكون العلبة تحت تأثيري أي لن توجد أي قوة مؤثرة عليها وسوف تسير بناء عن رغبتها في السير في اتجاه خط مستقيم مماس للدائرة.

الفضولي: مادام قانون نيوتن الأول في صفك فانك دوما ذو شأن عظيم أيها الخيط العجيب!

الخيطة: شكرا لك.

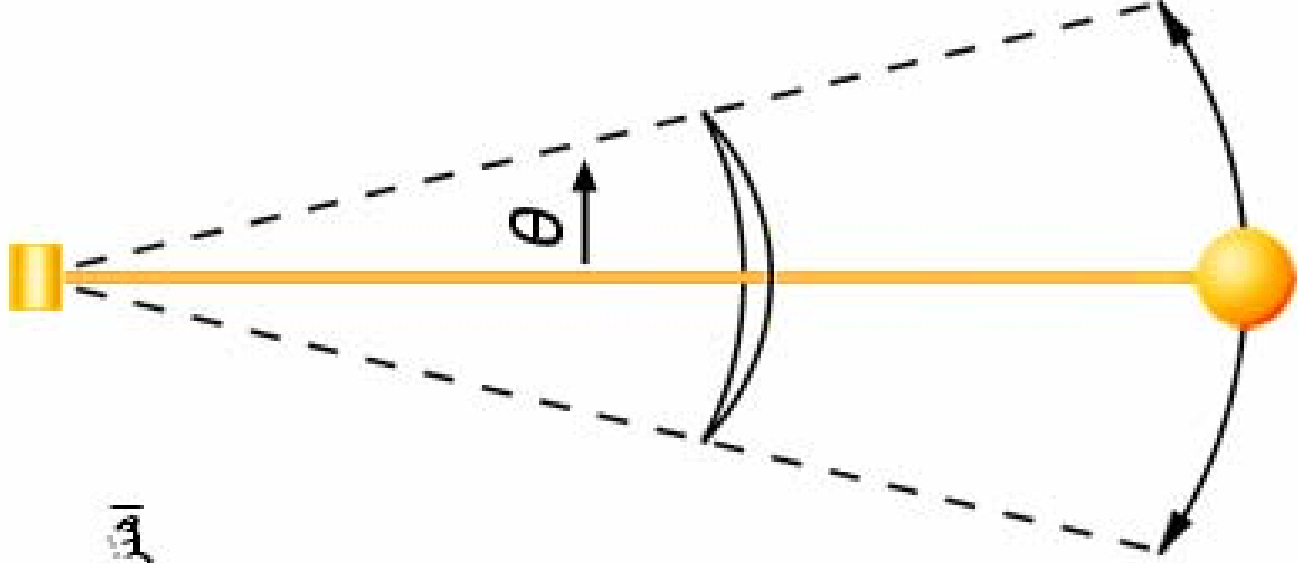
الفضولي: لقد سررت بمعرفتكما وتمنياتي لكما باستمرارية هذه العلاقة المدهشة.

الملحق د: النسخ الأصلية لعمل الشفافيات: إطلاق القمر الصناعي، البندول البسيط، الزنبركات (عمودي)، رسومات توضيحية، الحركة الدائرية كحركة توافقية بسيطة

تعرض الصفحات التالية النسخ الأصلية التي تستطيع طبع الشفافيات منها لاستخدامها في الحصة.

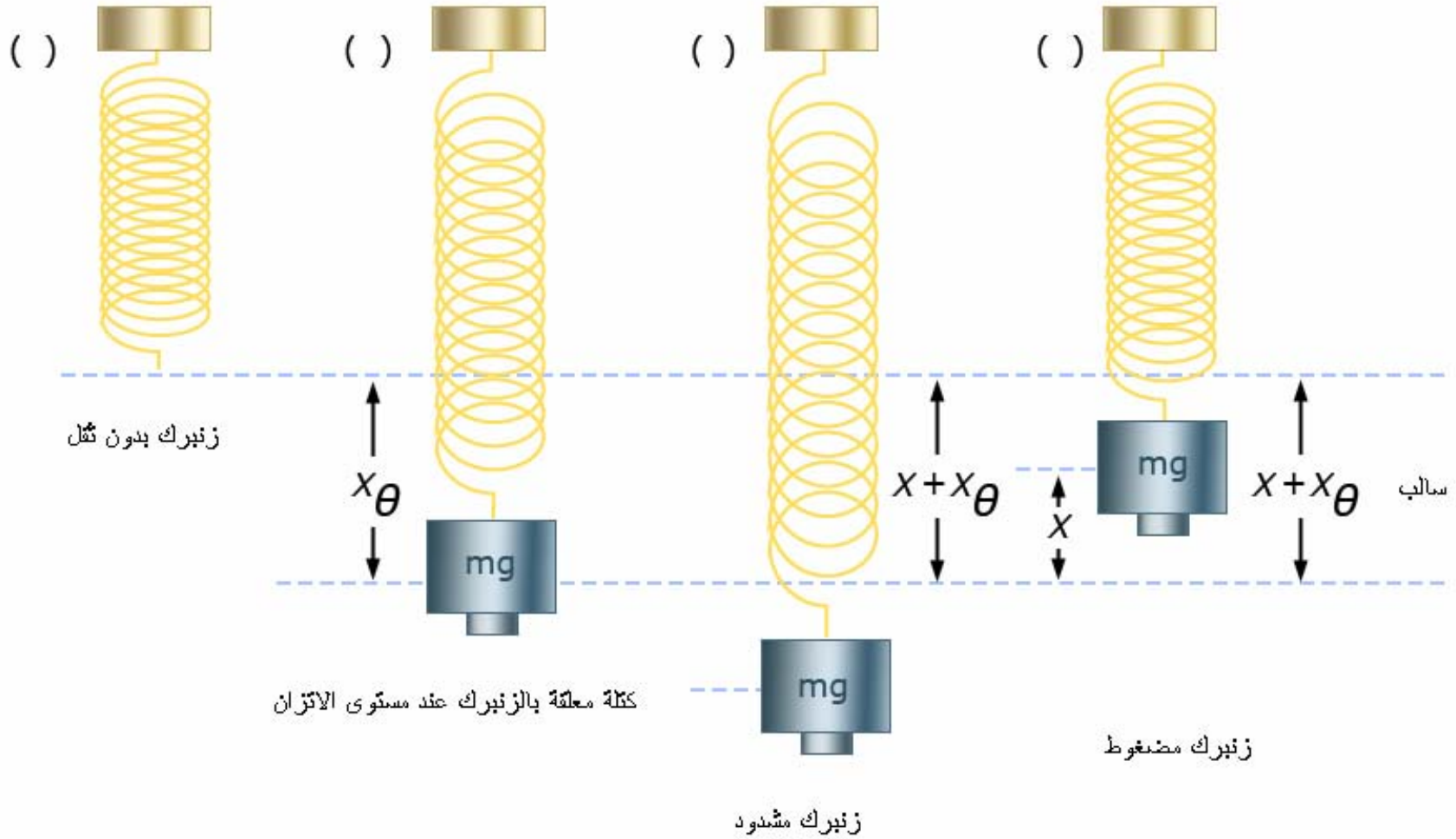
إطلاق القمر الصناعي



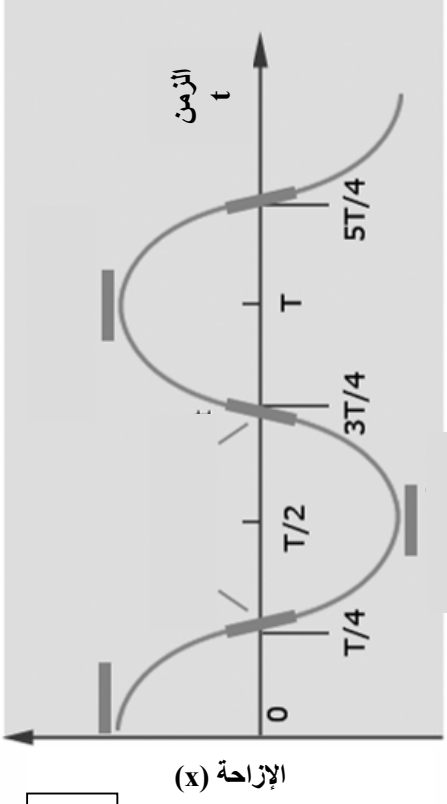


اهتزازة واحدة

الزنبركات (عمودي)

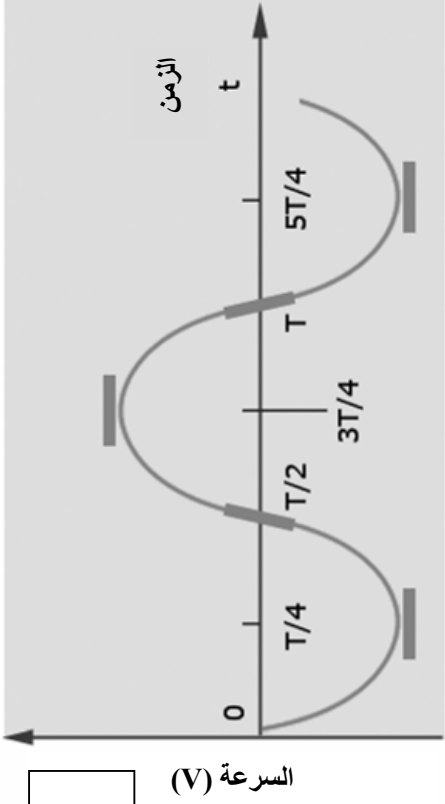


$$x = A \cos(\omega t)$$



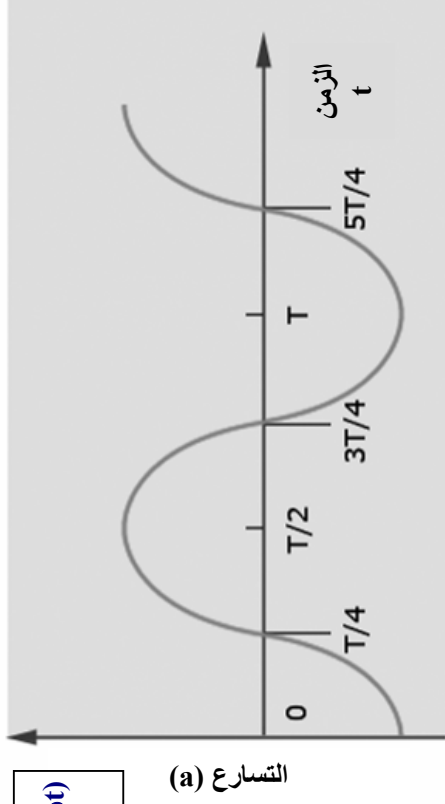
(أ) منحنى الإزاحة- الزمن

$$v = dx/dt = -A\omega \sin(\omega t)$$



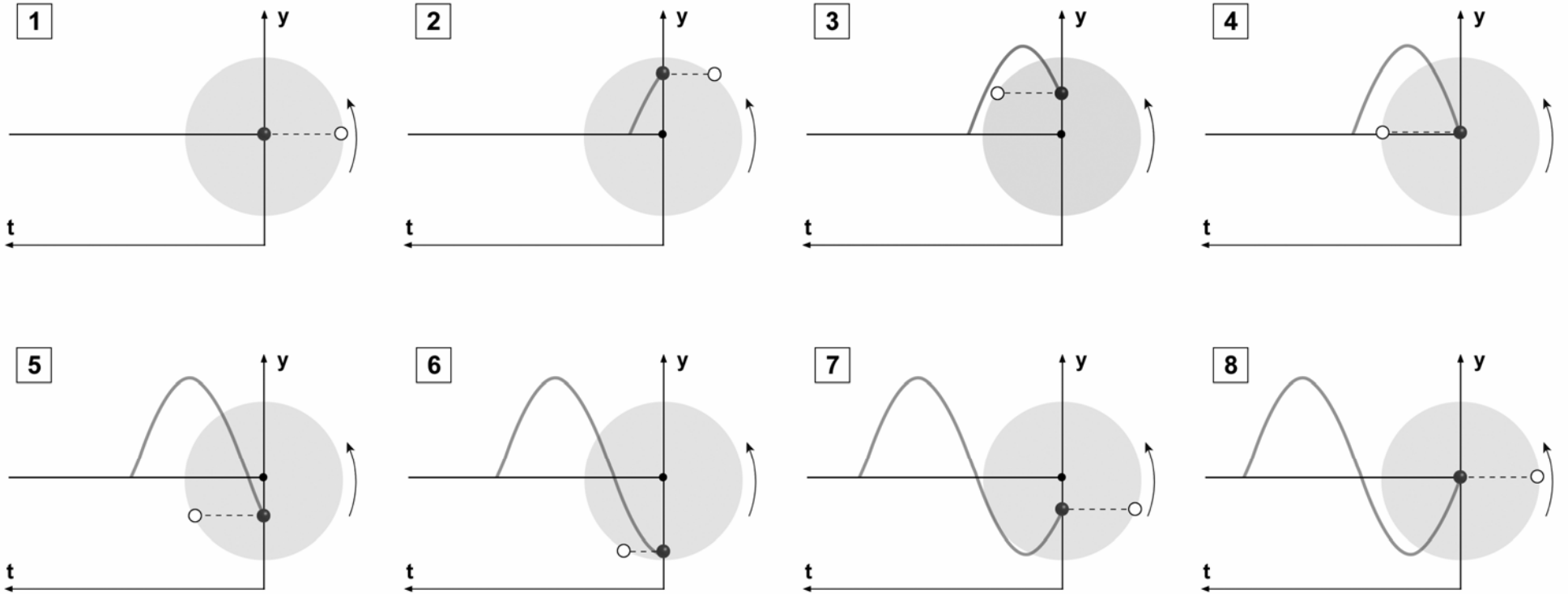
(ب) منحنى السرعة- الزمن

$$a = d^2x/dt^2 = -A\omega^2 \cos(\omega t)$$



(ج) منحنى التسارع- الزمن

الحركة الدائرية كحركة توافقية



الملحق هـ

Week 1 Day 2

<http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/FreeRolling/FreeRolling.html>

- 1- ماذا تسمى الحركة التي تظهر أمامك؟
- 2- ماذا يمثل السهم الأحمر؟
- 3- كيف يكون اتجاهه أثناء الحركة؟

Week 1 Day 5

http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/circularMotion/circular3D_e.html

- 1- ما الذي يجعل الكرة تتحرك حركة دائرية؟
- 2- ماذا يمثل السهم الأبيض والخيط الأخضر؟
- 3- ماذا يحدث لسرعة الكرة عند زيادة طول الخيط (الأخضر)؟
- 4- ما العلاقة بين سرعة الكرة وطول الخيط؟

Week 2 Day 3

<http://www.school-for-champions.com/science/orbit1.htm>

- 1- صف حركة القمر الصناعي كما تشاهده أمامك؟
- 2- متى تكون سرعته أكبر ما يمكن ومتى تكون أقل ما يمكن؟

<http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/Kepler/Kepler.html>

قارن سرعة القمر الصناعي في المدار البيضاوي وسرعته في المدار الدائري؟

Week 2 Day 4

<http://faraday.physics.utoronto.ca/GeneralInterest/Harrison/Flash/ClassMechanics/PendulumForces/PendulumForces.html>

- 1- ما هي القوى التي تؤثر على كرة البندول؟
- 2- ما هي محصلة هذه القوى؟

Week 2 Day 5

<http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/Pendulum/Pendulum.html>

- 1- أين تكون سرعة كرة البندول، طاقة الحركة وطاقة الوضع اكبر ما يمكن؟ وأين تكون أقل ما يمكن؟
- 2- ما العلاقة بين T, L ؟

Week 3 Day 2

<http://www.hazelwood.k12.mo.us/~grichert/explore/dswmedia/harmonic.htm>

Week 3 Day 3

<http://faraday.physics.utoronto.ca/GeneralInterest/Harrison/Flash/ClassMechanics/Circular2SHM/Circular2SHM.html>

<http://www.phy.ntnu.edu.tw/oldjava/shm/shm.html>

- 1- صف حركة الكرة كما تشاهدها؟
- 2- ما العلاقة بين حركة الكرة والحركة التوافقية البسيطة؟

Week 3 Day 4

<http://www.walter-fendt.de/ph11e/springpendulum.htm>

<http://lectureonline.cl.msu.edu/~mmp/kap13/cd363a.htm>

Week 3 Day 5

http://webphysics.davidson.edu/physlet_resources/bu_semester1/c18_SHM_graphs.html

- 1- صف حركة الزنبرك من خلال الرسم البياني الذي يظهر أمامك؟
- 2- صف كل من السرعة، التسارع، طاقة الحركة، طاقة الوضع عند موضع الاتزان وعند أقصى إزاحة؟

<http://www.walter-fendt.de/ph11e/springpendulum.htm>

- 1- أوجد قيمة كلا من :
 - السعة ، أقصى سرعة ، أقصى عجلة، أقصى تسارع ، أقصى قوة و الزمن الدوري للحركة الاهتزازية؟
 - قيمة الازاحة عند زمن $t= 0,4,11s$
 - قيمة السرعة عند زمن $t= 0,7,29 s$
 - قيمة العجلة عند زمن $t=0,18,19.5 s$
 - قيمة طاقة الحركة و طاقة الوضع عند $t= 0,4,10.5 s$

الملحق و: أسئلة عامة حول موضوعات وحدة الحركة الدائرية

.1

:

.2

:

.3

:

$^2 / 9.8$

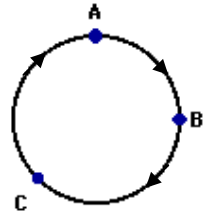
:

_____ (g)

.4

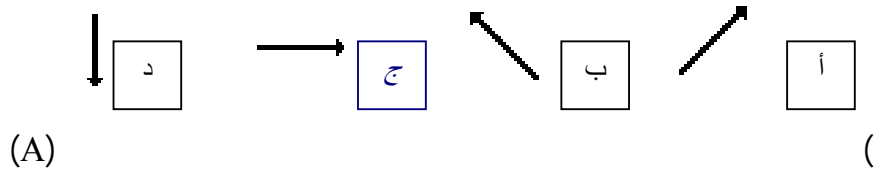
(
(
(
(

.1



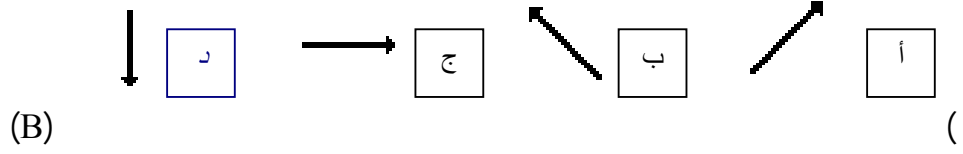
(c)

(



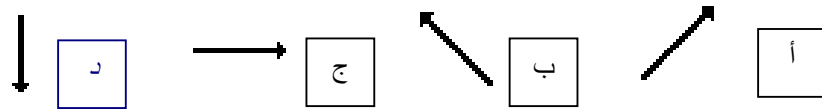
(A)

(



(B)

(



.2

:

.3

:

⋮

:

.1

(
(
(
(

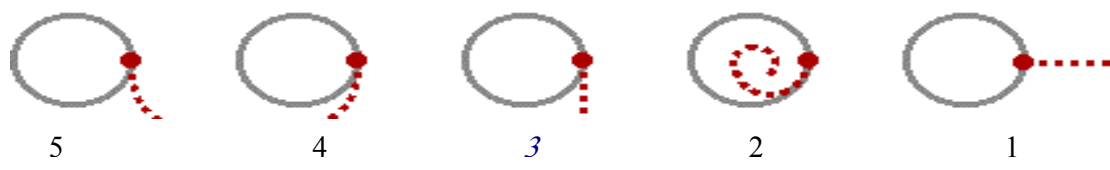
.2

⋮
:
⋮
:

.3

(
(
(
(

.4



.5

(
(
(
(

.1

. 10

.2

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{2} = 3.14 \text{ rad s}^{-1}$$

$$\frac{\text{distance}}{\text{time}} = \frac{2\pi \times 10}{2} = 31.4 \text{ ms}^{-1}$$

/ 10

900

.3

. 25.0

$$a = (v^2)/R$$

$$a = (v^2)/R$$

$$a = ((10.0 \text{ m/s})^2)/(25.0 \text{ m})$$

$$a = (100 \text{ m}^2/\text{s}^2)/(25.0 \text{ m})$$

$$a = 4 \text{ m/s}^2$$

$$F_{net} = m \times a :$$

$$F_{net}(\quad) = m \times a$$

$$F_{net}(\quad) = (900 \text{ kg}) \times (4 \text{ m/s}^2) = 3600 \text{ N}$$

12

95

.4

2.1

$$d \quad v = d/t$$

$$: \quad 2.1$$

$$v = d/t$$

$$v = (0.25 * 2 * \pi * R)/t$$

$$v = (0.25 * 2 * 3.14 * 12.0 \text{ m})/(2.1 \text{ s})$$

$$v = 8.97 \text{ m/s}$$

$$.F_{net} = m * a :$$

$$F_{net} = m * a$$

$$F_{net} = (95.0 \text{ kg}) * (6.71 \text{ m/s}^2)$$

$$F_{net} = 637 \text{ N}$$

.5

$$F_{net} = (m \cdot v^2) / R$$

.6

$$F_{net} = (m \cdot v^2) / R$$

4

4

40

.7

2.90

29.3

= T

2.90 = R

40 = m

(29.3

) 2.93

$$(2 \cdot \pi \cdot R) / T = 6.22 \text{ m/s}$$

$$a = v^2 / R = (6.22 \text{ m/s})^2 / (2.90 \text{ m}) = 13.3 \text{ m/s/s}$$

$$F_{net} = m \cdot a \text{ to find that } F_{net} = 533 \text{ N.}$$

() 0.5 .8
 . / 4 0.75

:

$$v^2/r = 4^2 / 0.75 = 21.4 \text{ m s}^{-2} =$$

(

$$F = ma = mv^2/r = [0.5 \times 4^2] / 0.75 = 10.7 \text{ N}$$

.9

(v)

(m s⁻¹)

() ω
 .() (rad s⁻¹) ()

one rotation (T) = distance/velocity = 2π/v = 2π/ω
 2π/ω = 2π/v = / = (T)

:

× =
 v = rω

(v) (R) (m) .10
 .() . _____
 (" v " " R") m (
 (" m " " R") v (
 " m " " v ") " R" (
 " v " " R") m (
 " (" m " " R") (
 : _____
 .1
 :
 .
 .() .
 .2
 ()
 :
 .
 .

.3

:

)

(

.1

:

(

(

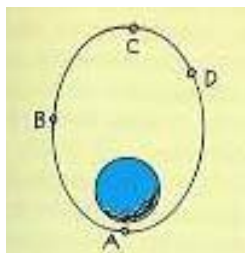
(

(

D A

.2

=



KE= PE		
C	B	(i)
B	A	(ii)
C	A	(iii)
B	D	(iv)



8

" "

.3

(

/

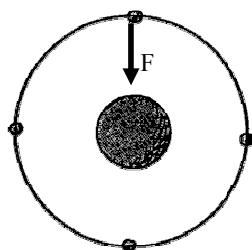
:

/

8

(

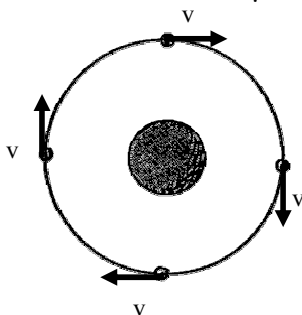
:



.4

(

(



(

:

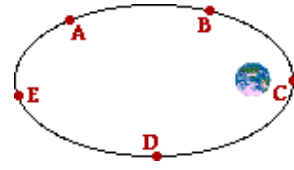
(

:

(

:

.5



(

(E) :

(

(C) :

.6

.() . _____

(

(

(

(

(

. v () r .7

:

v/2 (
v (
√2v (
4v (

.8

(
(
(
(

() .1

(
(
(
(

.2

:

.3

(
(
(
(

T

.1

:

$$T = \sqrt{L/g}$$

1/6

$\sqrt{6}$ أو تقريباً $2\sqrt{2}$

T

.2

:

T

.3

T

.4

.

.5

-1

.1

.2

.3

.4

2

1

-2

6 .1
 .2
 .3
 4 .4

20 N/m) 40) -3

- 8 X 10⁻¹J .A*
- 8 X 10⁻²J .B
- 16 X 10⁻²J .C
- 16 X 10⁻⁴J .D

y=2 sin8t - 4

- 5 Hz .A
- 8 Hz .B
- 0.2 Hz .C
- 1.273 Hz .D*

(3 .0) y=sin 3t - 5

- 1.86 m/s .A*
- 0.14 m/s .B
- 0.78 m/s .C
- 2.99 m/ .D

k m - 6

-

-

-

-

-7

-

-

-

-

v 2

v1

-8

- 1 : 2 .A
- 2 : 1 .B
- 1 : 1 .C
- 3 : 2 .D

A

-9

e2A

E

- E / 2 .A
- E .B
- 2E .C
- 4E .D

T

-10

- T/2 .A
- T .B
- 2T .C
- 4T .D

-1

-2

-3

-4

-5

-6

-7

-8

-9

-10

0.001

(20)

152

(1)

20

40 =

10 =

()

(1)

:

-11

N/m 7.5 (0.3) -12
 $y=7\text{cm} \sin (5t$

3.8 s^2 .1
 $/2 \ 0.95 - - / 0.29$.2
 $3- 10 \times 129$.3

1.5 $3-10 \times 18.4$ $3-10 \times 5.415$

-13

:

.1

:

$$x=A \text{ Sin}(\omega t)$$

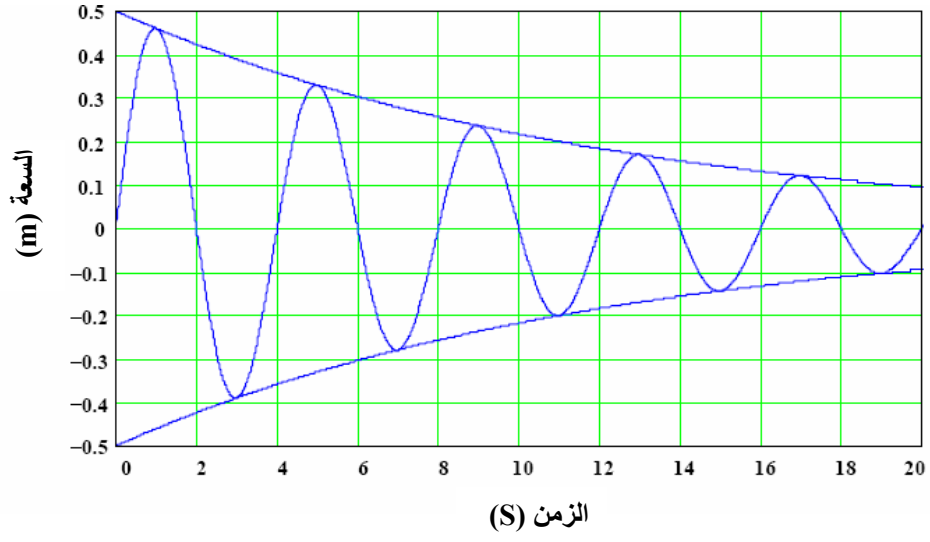
150 : . 50 5×10^{-3} 47 .2
0.94 Hz (
 1.04 Hz (
 5.90 Hz (
 6.53 Hz (

150 : . 50 5×10^{-3} 47 .3
 1.01 m/s (
 1.02 m/s (
0.15 m/s (
 0.38 m/s (

150 . 50 5×10^{-3} 47 .4
 : $\times 10^{-3}$ J
5mJ (
 0 mJ (
 2.5 mJ (
 3.9 mJ (

_____ :

.1



4

.1

.2

:

$$x=A \text{ Sin}(\omega t)$$
$$x=A \text{ sin}(2\pi/T)t$$
$$x=0.047\text{sin}(\pi/2) t$$

65

.3

1

6

100

6 +

= T

(

:

$$\omega = 2\pi f = 2\pi \times 1 = 2\pi$$

(

:

$$x = A \sin(\omega t)$$

$$x = 6 \sin(2\pi t)$$

t=1

(

:

$$x = A \sin(\omega t)$$

$$x = 6 \sin(2\pi \times 1) = 6 \times 0 = 0$$

()

